

АКАДЕМИЯ НАУК СССР

ГЕОМАГНЕТИЗМ  
И  
АЭРОНОМИЯ

Том XVI

(ОТДЕЛЬНЫЙ ОТТИСК)

3

---

МОСКВА · 1976

УДК 550.383

## ПРОСТРАНСТВЕННО-ВРЕМЕННАЯ ФИЛЬТРАЦИЯ ГЕОМАГНИТНЫХ ПОЛЕЙ

*М. С. Жданов, Э. Б. Файнберг*

Предложен способ учета ограниченности и дискретности систем наблюдения геомагнитных полей, основанный на их предварительной фильтрации. Для выбора параметров фильтрации используются идеи регуляризации. Рассмотрены случаи фильтрации полей на плоскости и сфере.

При исследовании геомагнитных полей широко применяются методы пространственно-временного анализа. Основные трудности, возникающие при этом, обусловлены ограниченностью и дискретностью систем наблюдения, неточностью инструментальных измерений. В настоящей статье рассматриваются способы преодоления указанных трудностей, основанные на предварительной фильтрации полей. Для выбора параметров фильтрации используются идеи регуляризации, изложенные в работах [1-4] и др.

Задача пространственно-временного анализа естественно распадается на два этапа: 1) фурье-преобразование временных рядов, 2) пространственный анализ. При локальных исследованиях, когда можно пренебречь кривизной Земли, пространственный анализ сводится к фурье-преобразованию полей на ограниченной территории. При региональных исследованиях анализируются поля на поверхности сферы. Рассмотрим последовательно все этапы пространственно-временного анализа.

**Временной анализ геомагнитных полей.** Пусть в произвольной точке на поверхности земли задана какая-либо компонента переменного поля  $H(t)$ . Предположим, что функция  $H(t)$  интегрируема с квадратом вдоль всей оси  $t$ , т. е.

$$\int_{-\infty}^{\infty} |H(t)|^2 dt < \infty. \quad (1)$$

Физически это означает, что практически вся энергия исследуемого поля сосредоточена внутри некоторого интервала  $(-t_0/2, t_0/2)$ . Тогда временной спектр поля можно записать в виде

$$G(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} H(t) e^{i\omega t} dt.$$

Обычно исходное поле определяется с некоторой погрешностью  $\delta H(t)$ , поэтому и  $G(\omega)$  определится с соответствующей погрешностью. Кроме того, мы вынуждены использовать ограниченные и дискретные во времени значения поля, что вносит дополнительную погрешность в определяемый временной спектр. Задача заключается в том, чтобы разработать такой численный метод анализа, который позволил бы определять временной

спектр с минимальной погрешностью. В основу метода положим принцип частотной и временной фильтрации. Для выбора оптимальных параметров фильтров воспользуемся подходом, изложенным в работе [5]. Следуя [5], зададим временные и спектральные окна в виде фильтров Тьюки

$$\tau_T(t) = \begin{cases} \left(1 + \cos \frac{2\pi t}{T}\right) / 2 & \text{при } |t| \leq T/2, \\ 0 & \text{при } |t| \geq T/2, \end{cases} \quad (2)$$

$$s_\Omega(\omega) = \begin{cases} \left(1 + \cos \frac{2\pi\omega}{\Omega}\right) / 2 & \text{при } |\omega| \leq \Omega/2, \\ 0 & \text{при } |\omega| \geq \Omega/2. \end{cases} \quad (3)$$

Временная фильтрация заключается в пропускании исходного сигнала  $H^{(0)}(t)$  через временное окно (2):

$$\Gamma_T H^{(0)}(t) = \tau_T(t) H^{(0)}(t) \quad (4)$$

( $\Gamma_T$  — оператор временной фильтрации). При этом исключаются значения исходного сигнала, выходящие за пределы заданного интервала  $T$ . В случае частотной фильтрации спектр исходного сигнала  $h^{(0)}(\omega)$  пропускается через спектральное окно (3):

$$S_\Omega H^{(0)}(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} s_\Omega(\omega) h^{(0)}(\omega) e^{-i\omega t} d\omega \quad (5)$$

( $S_\Omega$  — оператор частотной фильтрации), в результате чего выделяется сглаженный сигнал, который, согласно теореме Котельникова, может быть однозначно представлен своими дискретными значениями с шагом  $\Delta t = 2\pi/\Omega$ . Обозначим через  $\Phi_{\Omega T}$  оператор, осуществляющий одновременно частотную и временную фильтрацию геомагнитного поля

$$\tilde{H}_{\Omega T}^{(0)}(t) = \Phi_{\Omega T} H^{(0)}(t) = S_\Omega \Gamma_T H^{(0)}(t). \quad (6)$$

Основная трудность при практической реализации фильтра (6) заключается в выборе параметров  $T$  и  $\Omega$ , определяющих ширину спектральных и временных окон. Возможны различные подходы к решению этого вопроса [6, 7]; в настоящей работе мы воспользуемся способами, применяемыми в методах регуляризации. В основе этих способов лежит естественное требование, чтобы норма отклонения отфильтрованного сигнала от исходного не превышала нормы погрешности  $\delta$

$$\|\Phi_{\Omega T} H^{(0)}(t) - H^{(0)}(t)\| \leq \delta, \quad (7)$$

где

$$\|F^{(0)}(t)\| = \left( \int_{-\infty}^{\infty} |F^{(0)}(t)|^2 dt \right)^{1/2}, \quad (8)$$

$$\delta = \|\delta H(t)\| = \left( \int_{-\infty}^{\infty} |\delta H(t)|^2 dt \right)^{1/2}. \quad (9)$$

Одновременное определение параметров  $\Omega$  и  $T$  из условия (7) затруднено и приводит к неоднозначному результату. Как показано ниже, удобно искать  $T$  и  $\Omega$  последовательно из условий

$$\varphi(T) = \|\Gamma_T H^{(0)}(t) - H^{(0)}(t)\| \leq q\delta, \quad (10)$$

$$\psi(\Omega, T) = \|S_\Omega \Gamma_T H^{(0)}(t) - \Gamma_T H^{(0)}(t)\| \leq (1-q)\delta, \quad (11)$$

где  $0 < q < 1$  — некоторый коэффициент, имеющий смысл весового множителя. Задаваясь различными значениями  $q$ , можно изменять распределение погрешности на временном и частотном этапах фильтрации. При этом условие (7) всегда выполняется, поскольку

$$\begin{aligned} & \| \Phi_{\Omega T} H^{(6)}(t) - H^{(6)}(t) \| \leq \| \Phi_{\Omega T} H^{(6)}(t) - \Gamma_T H^{(6)}(t) \| + \\ & + \| \Gamma_T H^{(6)}(t) - H^{(6)}(t) \| \leq q\delta + (1-q)\delta = \delta. \end{aligned}$$

Исследуем функции  $\varphi(T)$  и  $\psi(\Omega, T)$ . Функция  $\varphi(T)$  обладает следующими свойствами:

1)  $\varphi(0) = \|H^{(6)}(t)\|$ , 2)  $\lim_{T \rightarrow \infty} \varphi(T) = 0$ . Покажем, что  $\varphi(T)$  монотонно убывает от  $\|H^{(6)}(t)\|$  до 0. Имеем

$$\frac{d\varphi}{dT} = -\frac{\pi}{T^2} \int_{-T/2}^{T/2} \left( 1 - \cos \frac{2\pi t}{T} \right) \sin \left( \frac{2\pi t}{T} \right) (H^{(6)}(t))^2 t dt.$$

На интервале  $-T/2 < t < T/2$  сомножители  $\left( 1 - \cos \frac{2\pi t}{T} \right)$  и  $t \sin \frac{2\pi t}{T}$  всюду,

за исключением начала координат, больше нуля. Если на любом интервале  $-t_1 < t < t_1$  ( $t_1 > 0$ ) поле  $H^{(6)}(t) \neq 0$ , то  $d\varphi/dT < 0$  при  $T > 0$  и, следовательно, функция  $\varphi(t)$  монотонно убывает на всей полуоси. Если же существует момент  $t^*$  такой, что  $H^{(6)}(t) = 0$  при  $-t^* \leq t \leq t^*$ , а на любом интервале  $(t^*, t_2)$  или  $(-t_2, -t^*)$  (где  $t_2 > t^*$ ),  $H^{(6)}(t) \neq 0$ , то  $d\varphi/dT = 0$  при  $0 \leq T \leq t^*$  и  $d\varphi/dT < 0$  при  $T > t^*$ , т. е. до момента  $t^*$  функция  $\varphi(T)$  сохраняет постоянное значение, а затем монотонно убывает до нуля. Нетрудно показать, что функция  $\psi(\Omega, T)$  при фиксированном  $T$  ведет себя относительно  $\Omega$  аналогичным образом. Описанные выше свойства  $\varphi(T)$  и  $\psi(\Omega, T)$  показывают, что при любом  $\delta < \|H^{(6)}(t)\|$  и при любом  $0 < q < 1$  существуют такие  $T_0$  и  $\Omega_0$ , начиная с которых выполняются неравенства (10) и (11). Значения  $T_0$  и  $\Omega_0$  определяются единственным образом, и их естественно принять в качестве оптимальных величин, задающих ширину временного и спектрального окон. Таким образом, задача определения оптимальных параметров  $T_0$  и  $\Omega_0$  сводится к последовательному решению уравнений

$$\varphi(T) = q\delta, \quad \psi(\Omega, T_0) = (1-q)\delta. \tag{12}$$

На практике условие (12) удобно заменить эквивалентным условием

$$|\varphi(T) - q\delta|^2 = \min, \tag{13a}$$

$$|\psi(\Omega, T_0) - (1-q)\delta|^2 = \min. \tag{13b}$$

Полученный фильтр применим для обработки полей, заданных на ограниченном временном интервале в конечном числе точек. В самом деле, действие фильтра  $\Phi_{\Omega_0 T_0}$  согласно (6) сводится к последовательному применению операторов  $\Gamma_{T_0}$  и  $S_{\Omega_0}$ , первый из которых по определению предполагает знание поля только на интервале  $(-T_0/2 < t < T_0/2)$ , а второй — в дискретной сети точек с шагом  $\Delta t = 2\pi/\Omega_0$ . Таким образом, отфильтрованное поле  $\tilde{H}^{(6)}(t)$  может быть записано в виде

$$\begin{aligned} \tilde{H}_{\Omega_0 T_0}^{(6)}(k\Delta t) &= \frac{\pi}{4} \sum_{n=-[T_0/2\Delta t]-k}^{n=[T_0/2\Delta t]-k} \left( 1 + \cos \frac{2\pi\Delta t(n+k)}{T_0} \right) \times \\ &\times \frac{\sin(\Omega_0 n\Delta t/2)}{n} \frac{1}{\pi^2 - (\Omega_0 n\Delta t/2)^2} H^{(6)}((n+k)\Delta t). \end{aligned} \tag{14}$$

Функция  $\varphi(t)$ , используемая в (13а), также может быть записана в дискретном виде:

$$\varphi(T) = \frac{1}{4} \sum_{n=-[t_0/2\Delta t]}^{n=[t_0/2\Delta t]} |1 - \tau_T(n\Delta t)|^2 |H^{(\delta)}(t)|^2 + \varepsilon, \quad (15)$$

где  $\tau_T(n\Delta t)$  вычисляется согласно (2), а  $\varepsilon$  определяется энергией поля вне интервала наблюдений. При практическом анализе для выполнения условий (13) следует выбирать такие типы вариаций, подавляющая часть энергии которых сосредоточена в пределах анализируемого интервала. Для выбора параметра  $\varepsilon$  необходимо привлекать дополнительные данные о поведении  $H^{(\delta)}(t)$  вне анализируемого интервала. При этом минимально допустимая длина временного интервала определяется из условия  $\varepsilon < q\delta$ . Выбор параметра  $T_0$  осуществляется путем подстановки (15) в (13а) и минимизации последнего.

Функция  $\psi(\Omega, T_0)$  также записывается в дискретном виде:

$$\psi(\Omega, T_0) = \sum_{k=-[T_0/2\Delta t]}^{k=[T_0/2\Delta t]} |\bar{H}_{\Omega T_0}^{(\delta)}(k\Delta t) - \tau_{T_0}(k\Delta t) H^{(\delta)}(k\Delta t)|^2, \quad (16)$$

где  $\bar{H}_{\Omega T_0}^{(\delta)}$  определяется согласно (14). Подставляя (16) в выражение (13б) и минимизируя последнее, находим  $\Omega_0$ .

**Пространственный анализ геомагнитных полей на плоскости (локальные исследования).** При локальных исследованиях пространственный анализ заключается в фурье-преобразовании геомагнитных полей, заданных на горизонтальной плоскости. Обозначим через  $H^{(\delta)}(x, y)$  какую-либо компоненту поля, измеренную на этой плоскости с погрешностью  $\delta H(x, y)$ , где  $x, y$  — декартовы координаты точки наблюдения. Предположим, что функция  $H^{(\delta)}(x, y)$  интегрируема с квадратом по всей плоскости  $xy$ , т. е.

$$\iint_{-\infty}^{\infty} |H^{(\delta)}(x, y)|^2 dx dy < \infty. \quad (17)$$

Это условие, аналогичное условию (1), означает, что основная часть энергии поля сосредоточена внутри прямоугольной области

$$P: \left\{ \begin{array}{l} -x_0/2 < x < x_0/2 \\ -y_0/2 < y < y_0/2 \end{array} \right\}.$$

Тогда пространственный спектр геомагнитного поля выражается

$$h^{(\delta)}(\alpha, \beta) = \iint_{-\infty}^{\infty} H^{(\delta)}(x, y) e^{i(\alpha x + \beta y)} dx dy. \quad (18)$$

Для исключения погрешности, связанной с ограниченностью и дискретностью данных, при пространственном анализе также воспользуемся принципом частотной и временной фильтрации. Зададим корреляционные и спектральные окна в виде:

$$l_R(x, y) = \begin{cases} \left(1 + \cos \frac{2\pi x}{R}\right) \left(1 + \cos \frac{2\pi y}{R}\right) / 4 & \text{при } |x| \leq R/2 \text{ и } |y| \leq R/2, \\ 0 & \text{при } |x| \geq R/2 \text{ или } |y| \geq R/2, \end{cases} \quad (19)$$



$$s_A(\alpha, \beta) = \begin{cases} \left(1 + \cos \frac{2\pi\alpha}{R}\right) \left(1 + \cos \frac{2\pi\beta}{A}\right) / 4 & \text{при } |\alpha| \leq A/2 \text{ и } |\beta| \leq A/2, \\ 0 & \text{при } |\alpha| \geq A/2 \text{ или } |\beta| \geq A/2. \end{cases} \quad (20)$$

Тогда пространственная и спектральная фильтрации могут быть выражены с помощью операторов  $L_R$  и  $S_A$ .

$$L_R H^{(b)}(x, y) = l_R(x, y) H^{(b)}(x, y), \quad (21)$$

$$S_A H^{(b)}(x, y) = \frac{1}{4\pi^2} \iint_{-\infty}^{\infty} s_A(\alpha, \beta) h^{(b)}(\alpha, \beta) e^{-i(\alpha x + \beta y)} d\alpha d\beta. \quad (22)$$

По аналогии с временным анализом введем оператор  $Q_{AR}$ , осуществляющий одновременно частотную и пространственную фильтрации,

$$\tilde{H}_{AR}^{(b)}(x, y) = Q_{AR} H^{(b)}(x, y) = S_A L_R H^{(b)}(x, y). \quad (23)$$

Оптимальные значения  $A, R$  последовательно выбираются из условий

$$\xi(R_0) = \|L_{R_0} H^{(b)}(x, y) - H^{(b)}(x, y)\| = q\delta, \quad (24)$$

$$\eta(A_0, R_0) = \|S_{A_0} L_{R_0} H^{(b)}(x, y) - L_{R_0} H^{(b)}(x, y)\| = (1-q)\delta, \quad (25)$$

где

$$\|f(x, y)\| = \left( \iint_{-\infty}^{\infty} |f(x, y)|^2 dx dy \right)^{1/2},$$

$$\delta = \|\delta H(x, y)\| = \left( \iint_{-\infty}^{\infty} |\delta H(x, y)|^2 dx dy \right)^{1/2},$$

$q$  — коэффициент, имеющий тот же смысл, что и в (10), (11). Аналогично тому, как это было сделано при временном анализе поля, можно показать, что параметры  $R_0$  и  $A_0$ , удовлетворяющие условиям (24) и (25), существуют и единственны.

Фильтрующий оператор  $Q_{AR}$  можно записать в дискретном виде

$$\begin{aligned} \tilde{H}_{A_0 R_0}^{(b)}(i\Delta x, j\Delta y) &= \frac{\pi^2}{16} \sum_{n=-[R_0/2\Delta x]-i}^{n=[R_0/2\Delta x]-i} \sum_{k=-[R_0/2\Delta y]-j}^{k=[R_0/2\Delta y]-j} \left(1 + \cos \frac{2\pi\Delta x(i+n)}{R_0}\right) \times \\ &\times \left(1 + \cos \frac{2\pi\Delta y(j+k)}{R_0}\right) \frac{\sin(A_0 n\Delta x/2)}{n} \frac{\sin(A_0 k\Delta y/2)}{k} \times \\ &\times \frac{1}{[\pi^2 - (A_0 n\Delta x/2)^2]} \frac{1}{[\pi^2 - (A_0 k\Delta y/2)^2]} H^{(b)}[(n+i)\Delta x, (k+j)\Delta y]. \end{aligned} \quad (26)$$

Отметим, что дискретное представление оператора (26) является точным эквивалентом интегральных формул (21) — (23). Аналогично

$$\xi(R) = \sum_{n=-[x_0/2\Delta x]}^{n=[x_0/2\Delta x]} \sum_{k=-[y_0/2\Delta y]}^{k=[y_0/2\Delta y]} |1 - l_R(n\Delta x, k\Delta y)|^2 |H^{(b)}(n\Delta x, k\Delta y)|^2 + \epsilon, \quad (27)$$

где  $\varepsilon$  — энергия поля вне интервала наблюдений. Этот параметр аналогичен  $\varepsilon$  в (15). Функция  $\eta(A, R_0)$  в дискретном виде записывается

$$\eta(A, R_0) = \sum_{n=-[R_0/2\Delta x]}^{n=[R_0/2\Delta x]} \sum_{k=-[R_0/2\Delta y]}^{k=[R_0/2\Delta y]} |H_{AR_0}^{(\delta)}(n\Delta x, k\Delta y) - \xi_{R_0}(n\Delta x, k\Delta y) H^{(\delta)}(n\Delta x, k\Delta y)|^2, \quad (28)$$

где  $H_{AR_0}^{(\delta)}$  определяется из (26). Параметр  $R_0$  находится путем минимизации выражения

$$|\xi_n - q\delta|^2 = \min, \quad (29a)$$

а  $A_0$  — из условия

$$|\eta - (1-q)\delta|^2 = \min. \quad (29b)$$

Подставляя  $A_0$  и  $R_0$  в (26), осуществляем фильтрацию дискретных и ограниченных массивов исходных данных.

**Пространственный анализ геомагнитных полей на сфере (региональные исследования).** При пространственном анализе геомагнитных полей  $H^{(\delta)}(\theta, \varphi)$ , заданных на поверхности сферы радиуса  $a$  с погрешностью  $\delta H(\theta, \varphi)$ , используется разложение по сферическим функциям [8]

$$H^{(\delta)}(\theta, \varphi) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=-n}^n h_n^m e^{-im\varphi} P_n^m(\cos \theta), \quad (30)$$

где

$$h_n^m = \frac{2n+1}{4\pi} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} H^{(\delta)}(\theta, \varphi) e^{im\varphi} P_n^m(\cos \theta) \sin \theta d\theta d\varphi. \quad (31)$$

Здесь  $P_n^m(\cos \theta)$  — присоединенные полиномы Лежандра в нормировке Шмидта. Соотношения (30), (31) требуют знания поля на всей поверхности сферы. При региональных исследованиях мы обычно располагаем сведениями о поле в конечном числе точек на ограниченном участке сферической поверхности. Для подавления ошибок, обусловленных ограниченной дискретностью исходных данных, необходимо отфильтровать поле. Выберем корреляционное и спектральное окна фильтров в виде:

$$l_n(\theta, \varphi) = \begin{cases} \left(1 + \cos \frac{\pi\kappa}{\rho/a}\right) / 2 & \text{при } \kappa \leq \rho/a, \\ 0 & \text{при } \kappa \geq \rho/a, \end{cases} \quad (32)$$

$$s_n(N) = \begin{cases} \left(1 + \cos \frac{\pi n}{N}\right) / 2 & \text{при } n \leq N, \\ 0 & \text{при } n \geq N, \end{cases} \quad (33)$$

где  $\kappa = [(\varphi - \varphi_0)^2 \sin^2 \theta + (\theta - \theta_0)^2]^{1/2}$ ;  $\varphi_0, \theta_0$  — координаты центра района исследований. При этом операторы, осуществляющие пространственную и частотную фильтрацию, имеют вид:

$$L_\rho H^{(\delta)}(\theta, \varphi) = l_\rho(\theta, \varphi) H^{(\delta)}(\theta, \varphi), \quad (34)$$

$$S_N H^{(\delta)}(\theta, \varphi) = \sum_{n=0}^N \sum_{m=-n}^n s_n(N) h_n^m e^{-im\varphi} P_n^m(\cos \theta). \quad (35)$$

Произведение этих операторов записывается

$$\tilde{H}_{N\rho}^{(\delta)}(\theta, \varphi) = Q_{N\rho} H^{(\delta)}(\theta, \varphi) = S_N L_\rho H^{(\delta)}(\theta, \varphi). \quad (36)$$

Оптимальные значения параметров  $N$  и  $\rho$  последовательно определяются из условий, получающихся из (24), (25) заменой индексов  $R$  на  $\rho$  и  $A$  на  $N$ ; нормы определяются по формулам:

$$\|F(\theta, \varphi)\| = \left[ \int_0^{2\pi} \int_0^\pi f(\theta, \varphi) \overline{f(\theta, \varphi)} a^2 \sin \theta d\theta d\varphi \right]^{1/2}, \quad (37)$$

$$\delta = \|\delta H(\theta, \varphi)\| = \left[ \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \delta H(\theta, \varphi) \overline{\delta H(\theta, \varphi)} a^2 \sin \theta d\theta d\varphi \right]^{1/2}, \quad (38)$$

$\overline{f(\theta, \varphi)}$ ,  $\overline{\delta H(\theta, \varphi)}$  — комплексно-сопряженные функции. Можно убедиться, что параметры  $\rho_0$  и  $N_0$ , удовлетворяющие указанным условиям оптимальности, всегда существуют и единственны. В явном виде оператор  $Q_{N\rho}$  записывается

$$\tilde{H}_{N\rho_0}^{(\delta)}(\theta, \varphi) = \frac{1}{2} \sum_{n=0}^N \sum_{m=-n}^n \left( 1 + \cos \frac{\pi n}{N} \right) g_n^m, \quad (39)$$

где  $g_n^m$  — сферические гармоники, определяемые в общем случае по формуле

$$g_n^m = \frac{2n+1}{8\pi} \iint_{\Sigma\rho} \left( 1 + \cos \frac{\pi\kappa}{\rho/a} \right) H^{(\delta)}(\theta, \varphi) e^{im\varphi} P_n^m(\cos \theta) \sin \theta d\theta d\varphi, \quad (40)$$

а  $\Sigma\rho$  — участок сферической поверхности Земли, определяемый условием  $\kappa \leq \rho/a$ .

Предложенная методика пространственно-временной фильтрации может быть использована при решении широкого круга геофизических задач.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. В. К. Иванов. Докл. АН СССР, 1962, 145, 270.
2. А. Н. Тихонов. Докл. АН СССР, 1964, 156, 268.
3. М. М. Лаврентьев. О некоторых некорректных задачах математической физики. Изд-во СО АН СССР, Новосибирск, 1962.
4. В. Н. Страхов. Изв. АН СССР. Физика Земли, 1969, № 8, 30; № 9, 51.
5. М. С. Жданов. Тр. МИНХ и ГП им. Губкина, вып. 99, 1975, 88.
6. Н. С. Бахвалов. Численные методы, т. 1. «Наука», 1973.
7. Г. Дженкинс, Д. Ваттс. Спектральный анализ и его приложения, т. I, II, «Мир», 1972.
8. S. Chapman, J. Bartels. Geomagnetism. Oxford, 1940.

Московский институт нефтехимической  
и газовой промышленности им. И. М. Губкина

Институт земного магнетизма, ионосферы  
и распространения радиоволн АН СССР

Статья поступила  
28 апреля 1975 г.



Last page stuck